

# 1147. 河口空間ノ共形幾何學 $\nabla$

岩本秀行(東大)

$$\omega = \frac{1}{\mathcal{F}} \Gamma_{i1} (dx^{(1)i} + \Gamma_j^i dx^j)$$

トオケバ  $\omega$  ノ座標変換ヲ scalar ヲ共形変換ヲ不変,  
parameter, 変換ヲ

$$\bar{\omega} = d\left(\frac{dt}{d\bar{t}}\right) / \frac{dt}{d\bar{t}} + \omega$$

ノ如ク変換スル。従ッテ  $v^i$  ノ parameter, 変換ヲ重  
ト  $\rho$  / intrinsic + vector + ラバ

$$\bar{\mathcal{D}} v^i = dv^i + \mathcal{D} \Gamma_j^i v^j - \rho v^i \omega$$

ハ又ハリ重ト  $\rho$  / intrinsic + vector ヲアイル。

$${}^1\mathcal{D} x^{(M)\lambda} = g^{ia} \mathcal{F}^{2(M-1)} F (\mathcal{D} F_{(M)a} + (M-1) F_{(M)a} \omega)$$

ハ intrinsic + base connection ヲ與ヘイル。併  
シ conformal invariant ヲアイル

$${}^1\mathcal{D} x^{(M)i} = {}^1\mathcal{D} x^{(M)i} + \frac{d\rho}{\rho} \mathcal{F}^{2(M-1)} F g^{ia} F_{(M)a}$$

$${}^1\mathcal{D} x^{(M)i} = \left( \mathcal{D}_j^i + \frac{x^{(1)i}}{\mathcal{F}} \Gamma_{j1}^i \right) dx^{(M)j} + \sum_j \frac{{}^1\Lambda_M^p i}{M_j} dx^{(p)j}$$

トオケバ

$$\frac{{}^1\Lambda_M^p i}{M_j} = \frac{{}^1\Lambda_M^p i}{M_j} + \frac{\mathcal{D}^{(p)j} \omega^i}{\rho}$$

$$\omega^j = \mathcal{F}^{2(M-1)} F g^{ja} F_{(M)a}$$

之ヲ用キテ scalar  $d\Phi$   $(\overline{\Phi} = \Phi)$

$$d\Phi = \sum_{r=0}^{M-1} {}^r \nabla_i \Phi \cdot \delta x^{(r)i} + {}^M \nabla_i \Phi \cdot \delta x^{(M)i}$$

ト分解スルニ

$$\left\{ \begin{array}{l} \overline{{}^M \nabla_i \Phi} = {}^M \nabla_i \Phi \\ \overline{{}^{M-1} \nabla_i \Phi} = {}^{M-1} \nabla_i \Phi - \frac{\rho^{(M-1)i}}{\rho} \sigma \\ \overline{{}^{M-2} \nabla_i \Phi} = {}^{M-2} \nabla_i \Phi - \frac{1}{\rho} \nabla_i \rho \cdot \sigma \\ \dots \\ \overline{{}^r \nabla_i \Phi} = {}^r \nabla_i \Phi - \frac{1}{\rho} \nabla_i \rho \cdot \sigma \\ \dots \end{array} \right.$$

$$\sigma = \mathcal{F}^{2(M-1)} F g^{ij} F_{(M)j} \Phi_{(M)i}$$

$$\overline{\sigma^i} = \sigma^i, \quad \overline{\sigma} = \sigma$$

即チ 
$$-\frac{1}{\rho} \nabla_i \rho = \frac{1}{\sigma} \left[ \overline{{}^r \nabla_i \Phi} - {}^r \nabla_i \Phi \right]$$

$$-\frac{1}{\rho} d\rho = -\frac{1}{\rho} \sum_{r=0}^{M-1} \nabla_i \rho \delta x^{(r)i}$$

$$= \exists 1) \quad -\frac{1}{\rho} d\rho = \sum_{r=0}^{M-1} \overline{{}^r \nabla_i \Phi} \delta x^{(r)i} - \sum_{r=0}^{M-1} {}^r \nabla_i \Phi \delta x^{(r)i}$$

( $\rho$  が次数  $d$  かつ  $r, 0 \leq r \leq d$ )

従ツテ

$$\delta x^{(M)i} = \delta x^{(M)i} + \frac{\sigma_i}{\sigma} \sum_{r=0}^d \nabla_i \Phi \delta x^{(r)i} = \left( \delta_j^i + \frac{x^{(1)i}}{\mathcal{F}} \Gamma_{ji} \right) dx^{(V)i}$$

∴ conformal invariant, intrinsic テアール.

$\Phi = e$  トオケバ

$$\frac{\sigma^i}{\sigma} = \frac{1}{\Lambda'} F^M g^{ja} \dot{E}_{aM}$$

コノ方法デハ  $\Lambda' \neq 0$  ヲ假定シナケレバナラナイ。併シ次ノ様ニスレバコノ假定ナシニ出来ル。

$$\text{Pfaffian } \Omega = \sum_{r=0}^M P_{rj} dx^{(r)j} = \text{對シ}$$

$$\frac{d}{dt} \Omega = \sum_{r=0}^{M+1} (P_{(r)j}^{(1)} + P_{(r-1)j}) dx^{(r)j}, \quad (P_{-1j} = P_{M+1,j} = 0)$$

ト定義スル。

定理.  $\Omega$  が変換  $x^{(\bar{\mu})i} = a_{\nu}^{\mu} x^{(\nu)i}$ ,

$$dx^{(\bar{\mu})i} = a_{\nu}^{\mu} dx^{(\nu)i} + \sum_{\omega} a_{\nu\omega}^{\mu} da^{\omega} \cdot x^{(\nu)i}$$

= 對シテ invariant ナラ

$$\frac{d}{dt} \left[ \Omega + \frac{1}{F} \frac{\partial \Omega}{\partial t} \Gamma_{ij} dx^i \right]$$

ニ同シ変換 = 對シ invariant テアール。

定理.  $\Omega^i$  が  $i = \nu \neq$  Vector 性ヲ  $\in \nu$  Pfaffian

ナラバ

$$\frac{\delta \tilde{\Omega}^i}{dt} = \frac{d \tilde{\Omega}^i}{dt} + \Gamma_j^i \tilde{\Omega}^j$$

$\in i = \nu \neq$  Vector 性ヲ  $\in \nu$ ,  $\Omega^i$  が intrinsic ナラ

$$\frac{\delta \tilde{\Omega}^i}{dt} \in \text{intrinsic} \text{ テアール. } \text{ } \text{ } =$$

$$\tilde{\Omega}^i = \Omega^i + \mathcal{F}^{-1} \frac{\partial \Omega^i}{\partial t} \Gamma_{ji}^i dx^j$$

⇔ v ⇔

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} \delta x^{(M-1)i} &= \frac{d}{dt} \left( \delta x^{(M-1)i} + \frac{1}{\mathcal{F}} \frac{\partial x^{(M-1)i}}{\partial t} \Gamma_{ki}^i dx^k \right) \\ &+ \Gamma_{ji}^i \left( \delta x^{(M-1)j} + \frac{1}{\mathcal{F}} \frac{dx^{(M-1)j}}{dt} \Gamma_{ki}^k dx^k \right) \\ &- (M-1) \frac{\mathcal{F}^{(1)}}{\mathcal{F}} \left( \delta x^{(M-1)i} + \frac{1}{\mathcal{F}} \frac{\partial x^{(M-1)i}}{\partial t} \Gamma_{ki}^k dx^k \right) \end{aligned}$$

= 3 1)

$$\delta x^{(M)i} = \left( \delta_{ij}^i + \frac{x^{(1)i}}{\mathcal{F}} \Gamma_{ji}^i \right) dx^{(M)j} + \sum_{p=0}^{M-1} \Lambda_{Mj}^i dx^{(p)j}$$

+ w base connection 7 得 11.

$v^i$  7 重 + 0, intrinsic 7 vector 7  $\delta v^i$ ,  
 $\delta v^i$

$$\delta v^i = \sum_{p=0}^M \nabla_j^p v^i \delta x^{(p)j}$$

1 命解 + v 11. 3 2 =

$$\begin{cases} \nabla_j^M v^i = v^i, (M)j \\ \nabla_j^p v^i = v^i (p)j + \Gamma_{k(p)j}^i v^k - \sum_{\lambda=p+1}^M \nabla_{k\lambda}^p v^i \Lambda_{rj}^k \end{cases}$$

$v^i$  7 parameter, 变换 7 重 + p, 共形变换 7 重 + q, intrinsic 7 vector 7 9 11

$$\delta v^i = \delta v^i - p v^i \omega - q v^i \sum_{r=0}^q \kappa^{-1} \nabla_j^r \kappa \delta x^{(r)j}$$

ハ  $v^i$ , *invariant* + 共変微分ヲ定義シ, 共変微係  
数ハ

$$\left\{ \begin{array}{l} \widetilde{\nabla}_j^r v^i = \nabla_j^r v^i, \quad (\alpha+1 \leq r \leq M) \\ \widetilde{\nabla}_j^r v^i = \nabla_j^r v^i - \frac{q}{\kappa} v^i \nabla_j^r \kappa, \quad (2 \leq r \leq \alpha) \\ \widetilde{\nabla}_j^1 v^i = \nabla_j^1 v^i - \frac{q}{\kappa} v^i \nabla_j^1 \kappa - \frac{p}{\mathcal{F}} v^i \Gamma_{j1}^i \\ \widetilde{\nabla}_j^0 v^i = \nabla_j^0 v^i - \frac{q}{\kappa} v^i \nabla_j^0 \kappa + \frac{p}{\mathcal{F}} v^i \Gamma_{j1}^{(1)} \end{array} \right.$$

ヲ定義サレル。此等ハスベテ次数  $\alpha$  以下, 共形変換 = 對シ  
不変デアアルガ, 次数  $\alpha+1$  以上, 変換 = 對シ不変デハ  
ナシ。

我々ハコノテ  $M \geq 4, n \geq 3$  = 對シ次数  $\alpha$  以下, 共形  
変換デ不変ナル擬似接続

$$\delta v^i = \alpha v^i + \alpha \Gamma_{j1}^i v^j$$

$$\delta x^{(r)i} = \left( \delta_j^i - \frac{x^{(1)i}}{\mathcal{F}} \Gamma_{j1}^i \right) dx^{(r)j} + \sum_{p=r+1}^M \Lambda_{rj}^p dx^{(p)j}$$

ガ與ヘラレ *conformal invariant* + 基本テンソル

$$g_{ij} = \kappa^{-2} g_{ij}$$

デ *metric*.  $\sigma$ , 與ヘラレル河口空間ヲ組立テタワケテ  
アル。ユ, 空間ヲ  $\bar{C}_\alpha$  トカクコト = スル。

定理. ニツノ河口空間  $\bar{F}, \bar{F}$  ガ次数  $\alpha$ , 共形変換  
デ共形的トナルタメ = 必要且ツ充分ナル條件ハ  $\bar{C}_\alpha$ ,  $\bar{C}_\alpha$  ガ  
幾何的 = 同ジ空間トナルコトデアアル。

証明. 充分ナルコトヲ云ハセヨイ.  $C_1, \bar{C}_1$  對應スル点ヲ同ジ座標ヲ表ハセバ (對應スル曲線上ノ点, parameter モ同ジ = トル)

$$\overline{e_{fij}} = e_{fij}, \quad \text{従テ } \overline{F^2} = F^2$$

$$\overline{\delta x^{(M-1)i}} = \delta x^{(M-1)i}, \quad \frac{\delta x^{(M-1)i}}{dt} = -F^{2M} e_{fij} \frac{F^{(M)i}}{F}$$

= ヌリ

$$\left( \frac{\overline{F^{(M)i}}}{F} \right) = \frac{F^{(M)i}}{F}$$

故ニ  $\overline{F} = \rho F$  トオケルニ  $\rho^{(M)i} = 0$ .

又  $\overline{\delta x^{(1)i}} = \delta x^{(1)i}, \dots, \overline{\delta x^{(M-\alpha-1)i}} = \delta x^{(M-\alpha-1)i}$

ユリ  $\rho_{(M-1)i} = 0, \dots, \rho_{(\alpha+1)i} = 0$  ヲ得ル。

即チ  $\overline{F} = \rho(x, x^{(1)}, \dots, x^{(\alpha)}) F$

以上ハ  $M \geq 4, n \geq 3$  ナル場合, 議論セラル。シカ  
 シ *intrinsic* ナベクトル  $e$  ナラツクテ *Synge* ノ  
 ベクトル  $e_{i\mu}$  ハスベテ  $e_{i\mu} x^{(1)i} = 0$  ヲ満足スルカラ  
 $\tilde{E}_{i\mu}$  ノ代リニ之ヲ用フレバ

$$\begin{vmatrix} (e_M, e_M) & (e_M, e_{M-1}) \\ (e_{M-1}, e_M) & (e_{M-1}, e_{M-1}) \end{vmatrix}$$

カラ  $F$  ナ單カレ, 之ハ  $M \geq 2, n \geq 3$  ノ場合ニ適用スル。

又  $n=2$  ノ場合ニハ

$$E_{i, M-1} = \kappa_{M-1}^{M-1}(e) \xi_{i, M-1} + \kappa_{M-1}^M(e) \xi_{i, M}$$

$$E_{i, M} = \kappa_{M-1}^{M-1}(e) E_{i, M-1}(e) + \kappa_{M-1}^M(e) E_{i, M}(e)$$

ハ夫々  $M \geq 3$ ,  $M \geq 2$  = 對シ次数  $M+2$ , *conformal invariant* + *path* を表ハス。(  $n \geq 3$  + *path* / *projective class* を表ハサ +  $1$  ). 之ヲ用ヒテ前ト同様 + 議論ヲ接続ヲ決定スルコトが出来ル。