

558. 空間曲線 / 射影微分幾何學ニ於ケル
 extrémales = 就テ

金原誠(旅順工大豫科)

空間曲線が paramètre u ヲ用ヒテ表ハサレテキルト
 キ、 γ 之曲線上 1 点 x トシ、 x_1, x_2, x_3 ヲ適當ニ選ンデ
 4 点 x, x_1, x_2, x_3 ヲ頂点トスル四面体 τ repère fundamental = 取レバ曲線 / 基本方程式ハ

$$(1) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{dx}{du} = x_1, \\ \frac{dx_1}{du} = 3kx + hx_1 + x_2, \\ \frac{dx_2}{du} = vx + 3kx_1 + 2hx_2 + x_3, \\ \frac{dx_3}{du} = px + vx_1 + 3kx_2 + 3hx_3 \end{array} \right.$$

ト書クコトガ出來テ

$$v du^3, p du^4$$

八 invariantes et intrinsèques デアル、コレハ蟹
 公教授 = ヨツテ導カレ、夫々曲線 / 第一種及ニ第二種 / 射影
 的線元素ト稱セラレテキレ。^(註1)

平面曲線 / 射影的線元素ハ古々 Halphen = ヨツテ定メラ
 レ、コレニ因スル extrémales \rightarrow Cartan = ヨツテ研
 究セラレタ。^(註2) Cartan / 方法ヲ用ヒテ

$$\int \sqrt[3]{V} du, \int \sqrt[4]{P} du$$

, extrémales ラボタルノガコ, article, 目的デア
IV.

I

1. 今 $\tau = \int \sqrt[3]{\nu} du$ ト置キ, $x =$ 適當 + facteur τ
掛ケレバ (1) 八次ノミリ = 書クコトが出來ル。

$$(2) \left\{ \begin{array}{l} \frac{dx}{d\tau} = x_1, \\ \frac{dx_1}{d\tau} = 3Kx + x_2, \\ \frac{dx_2}{d\tau} = x + 3Kx_1 + x_3, \\ \frac{dx_3}{d\tau} = Rx + \dots + 3Kx_2 \end{array} \right.$$

$\kappa = K$ 八坪光氏, 射影的曲率 = 常数 τ 掛ケタモノア
リ, (註3)

$$R = \frac{\beta du^4}{(\nu du^3)^{\frac{4}{3}}}$$

アツツテ共 = invariants et intrinsèques τ
ア IV.

2. $\kappa =$ 一群ノ曲線ヲ考ヘ, ハ各曲線上ノ各点 = 上
ニ定メテ repère τ attacher スル、然ルトキハ $x, x_1,$
 x_2, x_3 ハ多々ノ paramètres = dépendantes =
+ リ

$$(3) dx_i = \omega_i^0 x + \omega_i^1 x_1 + \omega_i^2 x_2 + \omega_i^3 x_3,$$

$$(i = 0, 1, 2, 3; x_0 = x)$$

ト書クトが出来ル、又互=交換可能+微分記号 d 及ビ δ 用ヒレベ射影空間、 équations de structure へ

$$(4) \quad d\omega_i^j(\delta) - \delta\omega_i^j(d) \\ = \sum_k [\omega_i^k(d)\omega_k^j(\delta) - \omega_i^k(\delta)\omega_k^j(d)]$$

ト+ル、但シコノ $= \omega_i^j$ ハ Pfaff、記号 ≠ paramètres
、微分=関スル一次式ヲ表ハズモノトスル、尚 x, x_1, x_2, x_3
=共通+facteur \rightarrow 掛ケテ

$$(5) \quad \sum_{\alpha} \omega_{\alpha}^{\alpha} = 0$$

ト+ルマタニシテオク。

此ノ結果ヲ成ツノ問題ニ用ヒル。 $\int dt$ ノーツノ extêmeale \Rightarrow Γ トシ、 Γ ハ任意ノ数ノ paramètres = dépendantes + 曲線群ニ属スルモノトスル、コノ曲線群ノ各曲線ノ各点ニ上ニ定メテ repère \Rightarrow attacher ヌレバ ω_i^j ハて及ビ paramètres、微分=関スル一次式ト+ル。簡単ノ久トニ曲線ニ沿ツテ δ déplacement $\Rightarrow d$, paramètres 1:3 = ヨル déplacement $\Rightarrow \delta$ 表ハスコトトシ

$$\omega_i^j(d) = \omega_i^j, \quad \omega_i^j(\delta) = e_i^j$$

ト書クトニスレバ (4) ハ

$$(6) \quad \delta\omega_i^j - de_i^j = \sum_k [e_i^k \omega_k^j - \omega_i^k e_k^j]$$

ト+ル。

今曲線群、曲線、任意、 γ = 沿って déplace + セレバ(2)
 = ヨツテ

$$(7) \quad \begin{cases} \omega_0^0 = 0, \omega_0' = d\tau, \omega_0^2 = 0, \omega_0^3 = 0, \\ \omega_1^0 = \omega_2^1 = \omega_3^2, \omega_1' = 0, \omega_2^2 = \omega_3^1, \omega_3^3 = 0, \\ \omega_2^0 = \omega_3^1, \omega_2^2 = 0, \omega_2^3 = \omega_0^1, \\ \omega_3^0 = R\omega_0^1, \omega_3^1 = \omega_0^1, \omega_3^2 = 3K\omega_0^1, \omega_3^3 = 0. \end{cases}$$

3. (6) = 为て $i=0, j=1$ トオケル

$$\delta \omega_0' - de_0' = \sum_k [e_0^k \omega_k' - \omega_0^k e_k'] \\ = (e_0^0 - e_1' + e_0^3 + 3Ke_0^2) d\tau$$

シタガッテ

$$\delta \int d\tau = \delta \int \omega_0' = \int \delta \omega_0' = \int (e_0' + e_0^0 - e_1' + e_0^3 + 3Ke_0^2) d\tau,$$

$$\left(e_0^{I'} = \frac{de_0'}{d\tau} \right).$$

故 = $\int d\tau$, extremes な

$$(8) \quad \int (e_0' + e_0^0 - e_1' + e_0^3 + 3Ke_0^2) d\tau = 0$$

ヲ満足スル。

(6) ト (8) トア用ヒテ計算スレバ

$$(9) \quad e_0^0 - e_1' + e_0^3 + 3Ke_0^2 \\ = -\frac{1}{6} (2e_0' - e_2^0 - e_3^1)' + \frac{2}{3} e_0^{2''} + \frac{1}{6} e_0^{3'''}$$

$$\begin{aligned}
& + \left\{ \frac{3}{2} KK' e_0^2 + \left(\frac{R}{3} + \frac{9}{2} K^2 \right) e_0^{2'} - \frac{1}{2} K e_0^{2''} \right\} \\
& + \left\{ K' e_0^3 + \left(\frac{5}{2} K + \frac{3}{4} KK' \right) e_0^{3'} + \left(\frac{R}{6} + \frac{9}{4} K^2 \right) e_0^{3''} \right. \\
& \quad \left. - \frac{1}{4} K e_0^{3'''} \right\}.
\end{aligned}$$

コレヲ (8) = 代入シテ 部分積分法ヲ 數回行へバ 積分出來タル事ト

$$\begin{aligned}
& \int \left[\left(\frac{1}{2} K''' - \frac{15}{2} KK' - \frac{1}{3} R' \right) e_0^2 \right. \\
& \quad \left. + \left(-\frac{1}{4} K^{IV} + \frac{15}{4} KK'' + \frac{15}{4} K'^2 - \frac{3}{2} K' + \frac{R''}{6} \right) e_0^3 \right] d\zeta
\end{aligned}$$

トナル。 e_0^2 ト e_0^3 トハ 独立ナルカラ求ムル *extremales* ノ 自然方程式ハ

$$(10) \quad \begin{cases} K''' - 15 KK' = \frac{2}{3} R', \\ K^{IV} - 15 KK'' - 15 K'^2 + 6 K' = \frac{2}{3} R''. \end{cases}$$

シタカツテ $6K' = 0$

故ニ

$$(11) \quad K = \text{const.}, \quad R = \text{const.}$$

即ち “ $\int \sqrt[3]{\nu} d\mu$, *extremales* ハ 坪光氏, 曲率及ビ 第二種射影的線元素ト第一種射影的線元素, $\frac{4}{3}$ 乘, 比が一定ナル W 曲線ナル。”

シタカツテ今 X, Y, Z ヲ以テ 曲線上, 点, 非齊次座標ヲ 表ハスモノ トスレバ, transformation homographique = ヨツテ

$$\begin{cases} Y = X^m \\ Z = X^n \end{cases}$$

及 $\ddot{\text{o}}$ 其 $\ddot{\text{o}}$ 他 $\ddot{\text{o}}$ 形 $\ddot{\text{o}}$ 導 $\ddot{\text{o}}$ コト $\ddot{\text{o}}$ 出來 $\ddot{\text{o}}$ ，且 $\ddot{\text{o}}$ im group homographique continu à un paramètre $\ddot{\text{o}}$ admet
スル。^(註4)

II

4. (1) = 於 $\ddot{\text{o}}$ $\sigma = \int \sqrt[4]{\beta} du$ ト置 $\ddot{\text{o}}$ ，適當 $\ddot{\text{o}}$ factor
 $\ddot{\text{o}}$ 掛 $\ddot{\text{o}}$ レバ

$$(12) \quad \begin{cases} \frac{dx}{d\sigma} = x_1, \\ \frac{dx_1}{d\sigma} = 3Mx + x_2, \\ \frac{dx_2}{d\sigma} = Nx + 3Mx_1 + x_3, \\ \frac{dx_3}{d\sigma} = x + Nx_1 + 3Mx_2. \end{cases}$$

ト $\ddot{\text{o}}$ ル、 $x_3 = N$ 。

$$(13) \quad N = \frac{v du^3}{(\beta du^4)^{\frac{3}{4}}}$$

デアリ $\ddot{\text{o}}$ Mト共 $\ddot{\text{o}}$ invariantes et intrinsèques デアリ $\ddot{\text{o}}$ $\int d\sigma$ ，extremales デメルヌ $\ddot{\text{o}}$
= I ト同様 $\ddot{\text{o}}$ 方法 $\ddot{\text{o}}$ 用ヒル、今、場合 $\ddot{\text{o}}$ ハ (12) = ヨツテ次 $\ddot{\text{o}}$
関係 $\ddot{\text{o}}$ 得ル。

$$(14) \quad \begin{cases} \omega_0^0 = 0, \quad \omega_0^1 = d\sigma, \quad \omega_0^2 = 0, \quad \omega_0^3 = 0, \\ \omega_1^0 = \omega_2^1 - \omega_3^2, \quad \omega_1^1 = 0, \quad \omega_1^2 = \omega_0^1, \quad \omega_1^3 = 0, \\ \omega_2^0 = \omega_3^1, \quad \omega_2^2 = 0, \quad \omega_2^3 = \omega_0^1, \\ \omega_3^0 = \omega_0^1, \quad \omega_3^1 = N\omega_0^1, \quad \omega_3^2 = 3M\omega_0^1, \quad \omega_3^3 = 0. \end{cases}$$

(6) = 於て $i=0, j=1$ ト置キ (14) ツ用ヒレバ $\int d\sigma$, extrémiales へ

$$(5) \quad \delta \int d\sigma = \int (e_0^1 + e_0^0 - e_1^1 + 3M e_0^2 + Ne_0^3) d\sigma = 0,$$

$$\left(e_0^1 = \frac{de_0}{d\sigma} \right).$$

ヲ満足スルコトがツカル。 (6) ト (14) トツ用ヒテ計算スルベ

$$(6) \quad e_0^0 - e_1^1 + 3M e_0^2 + Ne_0^3 = -\frac{1}{4}(e_0^1 - e_3^0)' + \frac{3}{4}M(e_3^1 - e_2^0)$$

$$+ \frac{1}{4}N(e_3^2 - e_1^0) + \frac{3}{4}e_0^2'' + \frac{3}{4}M'e_0^3 + \frac{3}{4}Me_0^3'$$

$$+ \frac{1}{4}e_0^3'''.$$

コレ = (5) = 入スレベ積分出来久都合ト

$$\int \left[\frac{3}{4}M(e_3^1 - e_2^0) + \frac{1}{4}N(e_3^2 - e_1^0) \right] d\sigma$$

ト + IV. $e_3^1 - e_2^0$ ト $e_3^2 - e_1^0$ トハ独立デアルカ \Rightarrow extrémales, 自然方程式へ

$$(19) \quad M = 0, \quad N = 0.$$

然、IV = N = 0 + ルトキハ曲線、凡て、切線が un complexe linéaire = 属ス IV。^(註5) 故 = “ $\int \sqrt[4]{P} du$ ” extrémales、VV、切線が un complexe linéaire = 属ス IV 曲線デア IV.”

尚丁，場合二八曲線，微分方程式八

$$\frac{d^4 x}{da^4} = x$$

トナルガフ， $X, Y, Z \Rightarrow x$ 曲線上の点，非齊次座標を表す
トコトニスレバ transformation homographique
ニヨツア曲線，方程式八

$$\begin{cases} Y = X^{\frac{1}{2}} \cos\left(-\frac{1}{2} \log X\right), \\ Z = X^{\frac{1}{2}} \sin\left(-\frac{1}{2} \log X\right). \end{cases}$$

ト書クコトガ出來ル。

-
- (註1) J. Kanitani, Sur les repères mobiles attachés à une courbe ganche. (Mem. Ryojun Coll. Eng., VI, 1933, p. 91—113.)
 - (註2) É. Cartan, Sur un problème du calcul des variations en géométrie projective plane. (Recueil math. de la Soc. math. de Moscow, 34, 1927, p. 349—363)
 - (註3) M. Tsuboko, Sur la courbure projective d'une courbe. (Mem. Ryojun Coll. Eng., Inouye Comm. Volume, 1934, p. 59—74)
 - (註4) E. Wilczynski, Projective differential geometry of curves and ruled surfaces, p. 279.
 - (註5) J. Kanitani, loc. cit.